

### 1.3. Электромеханизмы качательного движения

Наименование	Тип электродвигателя	Напряжение питания, В	Момент нагрузки, Н·м	Число колебаний в мин.		Угол поворота, град	Габаритные размеры, мм	Масса, кг	Примечания, стр. 13
				1 скорость	2 скорость				
ЭПК-5-85 ЭПК-5-68	ДАТ80-250-12	115/200, 400 Гц	20..31	70	145	85 68	91×120×298	5,5	1, 4, 6, 8, 15 1, 4, 6, 8, 15
ЭПК-6 ЭПК-6-1	ДАТ50-90-24	115/200, 400 Гц	10..20	60	120	82 55	90×134×243	3,4	1, 4, 6, 8, 15 1, 4, 6, 8, 15
ЭПК-2Т	Д-70Т	27	5	60 – 90 двойных качаний	30 – 60 двойных качаний	60, 75, 90, 115	248×102×75	2,5	1, 4, 6, 8, 14
ЭПК-4ПТ-2 2 серия	АДС-500ПТ-2 2 серия	200, 400Гц пост. 27	39,2	180-200 двойных качаний	77-100 двойных качаний	90	334×110×90	8,3	1, 4, 6, 8, 15

### 2. ЭЛЕКТРОМЕХАНИЗМЫ ПОСТУПАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ

Наименование	Тип электродвигателя	Напряжение питания, В	Осевое усилие на штоке		Скорость штока номинальная, мм/с	Статическая нагрузка на штоке		Рабочий ход штока, мм	Габаритные размеры базового исполнения, мм	Масса, кг	Примечания, стр. 13
			Номинальное Н (кгс)	Максимальное (10% ресурса) Н (кгс)		Эксплуатационная, Н (кгс)	Предельная Н (кгс)				
МП1С6А...**	ЗДП25-2,5-10	27	98 (10)	147 (15)	6,3	392 (40)	—	5...50	35×61×210	0,4	1, 4, 6, 8, 13, 14
МП1С10А...**	ЗДП25-2,5-10	27	98 (10)	147 (15)	10	392 (40)	—	5...50	35×61×210	0,4	
МП2С4А...**	ЗДП25-2,5-10	27	196 (20)	294 (30)	4	784 (80)	—	5...50	35×61×210	0,4	
МП4С2,5А...**	ЗДП25-2,5-10	27	392(40)	588(60)	2,5	1568(160)	—	5...50	35×61×210	0,4	
МП10С2,5А	ДП32-4-15	27	980 (100)	1470 (150)	2,5	1960 (200)	3920 (400)	10...80	41×96×182	0,9	1, 4, 6а, 8, 13, 14
МП10С1,5А14	ЗДП32-6-15	27	980 (100)	1470 (150)	1,5	3920 (400)	9800 (1000)	10...80	41×96×182	0,9	
МП10С2,5А14	ДП32-10-15	27	980 (100)	1470 (150)	2,5	3920 (400)	9800 (1000)	10...80	41×96×182	0,9	
МП4С4А...	1ДП32-4-15	27	392 (40)	588 (60)	4	1520 (160)	4950 (500)	10...80	41×96×182	0,9	

Наименование	Тип электродвигателя	Напряжение питания, В	Осевое усилие на штоке		Скорость штока номинальная, мм/с	Статическая нагрузка на штоке		Рабочий ход штока, мм	Габаритные размеры базового исполнения, мм	Масса, кг	Примечания, стр. 13
			Номинальное Н (кгс)	Максимальное (10% ресурса) Н (кгс)		Эксплуатационная, Н (кгс)	Предельная Н (кгс)				
МП4С6А...	ДП32-6-15	27	392 (40)	588 (60)	6,5	1520 (160)	4950 (500)	10...80	41×96×182	0,9	1, 4, 6а, 8, 12, 13, 14
МП4С10А...	ДП32-6-15	27	392 (40)	588 (60)	10	1520 (160)	4950 (500)	10...80	41×96×182	0,9	
МП10С2,5А...	1ДП32-4-15	27	980 (100)	1470 (150)	2,5	1960 (200)	3920 (400)	10...80	41×96×182	0,9	
МП10С4А...	ДП32-6-15	27	980 (100)	1470 (150)	4	3920(400)	4950 (500)	10...80	41×96×182	0,9	
МП10С6А...	ДП32-10-15	27	980 (100)	1470 (150)	6,3	3920(400)	4950 (500)	10...80	41×96×182	0,9	
МП25С6А03	ДП50-25-10-С09	27	2450 (250)	3675 (375)	6,3	9800 (1000)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,4	1, 4, 6б, 8, 14
МП25С4А...*	ДП50-25-6-С09	27	2450 (250)	3675 (375)	4	9800 (1000)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	1, 4, 6а, 8, 13, 14
МП25С6А...*	ДП50-25-6-С09	27	2450 (250)	3675 (375)	6,3	9800 (1000)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	
МП25С10А...*	2ДП50-40-6-С09	27	2450 (250)	2940 (300)	10	9800 (1000)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	1, 4, 6а, 8, 13, 14
МП40С3А...*	ДП50-25-6-С09	27	3920 (400)	5880 (600)	3,2	15680 (1600)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	
МП40С6А...*	2ДП50-40-6-С09	27	3920 (400)	4900 (500)	6,3	15680 (1600)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	
МП40С10А33	ДП50-60-10-С09	27	3920 (400)	5880 (600)	10	15680 (1600)	24500 (2500)	20...180	82×107×363	2,7-2,6	
МПП-111	2ДБ32-25-15	27	98 (10)	—	25	—	—	72	73×128×263	1,0	2, 5, 6, 8, 11

Эксплуатационная нагрузка — нагрузка, после приложения которой работоспособность сохраняется.

Предельная нагрузка — нагрузка, после приложения которой работоспособность не требуется.

\* электромеханизмы выпускаются в двух конструктивных исполнениях: 33, 43. Для управления электромеханизмами МП25С10А33, МП40С6А33, МП40С10А33 необходим блок коммутации БКМ-40.

\*\* электромеханизмы выпускаются в шести габаритно-компоновочных исполнениях: 21, 22, 23, 24, 25, 26, отличающихся расположением соединителя на корпусе.

## Примечания:

### Стадии освоения:

1. серийное изделие,
2. опытное изделие,
3. разрабатываемое

### Режим работы:

4. повторно-кратковр.,
5. длительный

### Рабочая температура среды:

6. от -60° С до +60° С,
- 6а. от -60° С до +85° С,
- 6б. от -60° С до +70° С,
7. от -60° С до +125° С

### Особенности конструкции:

8. наличие электромагнитного тормоза,
9. наличие ручного привода,
10. бесконтактная гистерезисная муфта ограничения момента,
11. вентильный электродвигатель постоянного тока,
12. электромеханизмы выпускаются в трех габаритно-компоновочных исполнениях:
  - 01 — соединитель на жгуте,
  - 03 — соединитель на корпусе сбоку,
  - 04 — соединитель на корпусе снизу
13. сигнализация крайних и промежуточных положений вала,
14. коллекторный электродвигатель постоянного тока,
15. асинхронный электродвигатель.